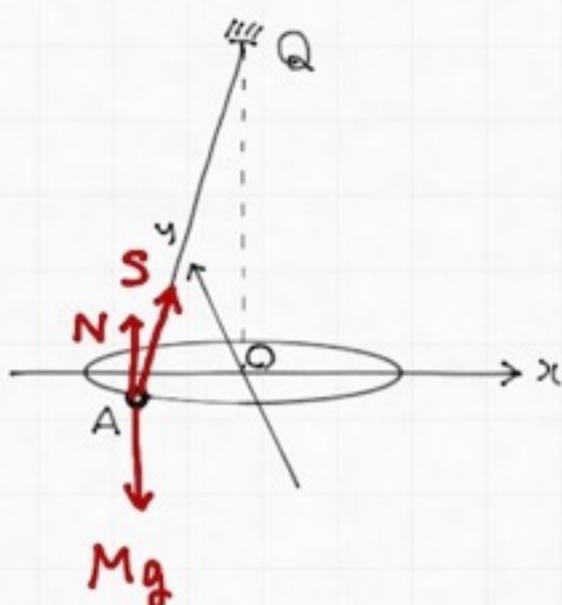
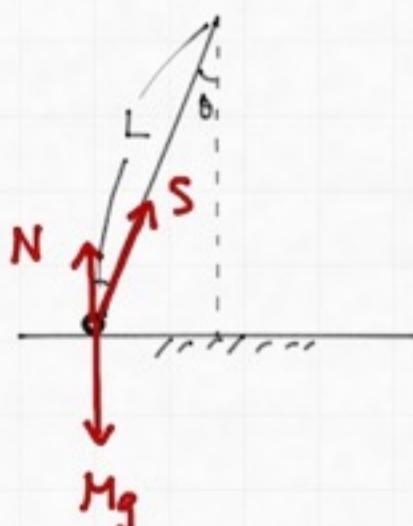


I



QOAの面内



鉛直方向・力のつもりあい

$$S \cos \theta + N = Mg$$

水平方向・運動方程式

$$S \sin \theta = M \cdot L \sin \theta \cdot \omega^2$$

周期

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$(1) S = ML\omega^2 = ML\left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 = \frac{4\pi^2 ML}{T^2}$$

$$(2) v_A = L \sin \theta \cdot \omega = L \sin \theta \cdot \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi L \sin \theta}{T}$$

$$(3) \text{運動量保存} \quad Mv_A = Mv'_A + mv_B$$

$$\text{はねかえり} \quad -1 = \frac{v'_A - v_B}{v_A - 0}$$

$$\text{連立して.} \quad Mv_A = M(v_B - v_A) + mv_B \quad v_B = \frac{2M}{m+M} v_A$$

(4) 衝突によって停止するので、運動量と力積の関係より

$$0 - mv_B = -F_A t$$

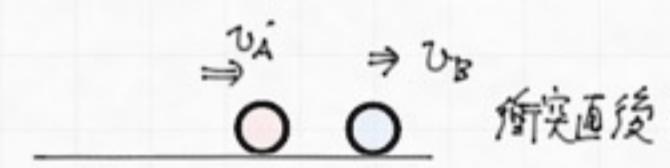
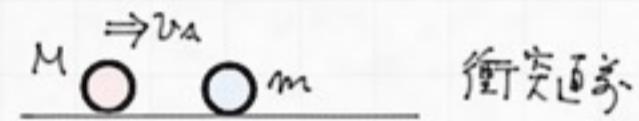
エネルギーと仕事をの関係より

$$0 - \frac{1}{2} m v_B^2 = -F \times \frac{w}{2} \Leftrightarrow F = \frac{mv_B^2}{w}$$

これを上の式に代入

$$mv_B = \frac{mv_B^2}{w} \Delta t$$

$$\Delta t = \frac{w}{v_B}$$



2020長崎大

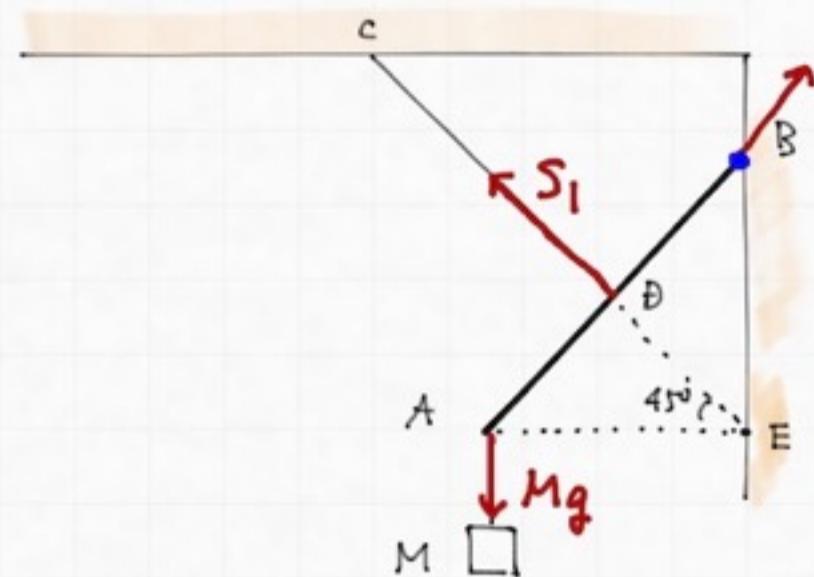
□ II

(5)  $\vec{B}$  のまわりのモーメントのつりあい  
 $Mg \times R - S_1 \times \frac{\sqrt{2}R}{2} = 0$

$$S_1 = \sqrt{2} Mg$$

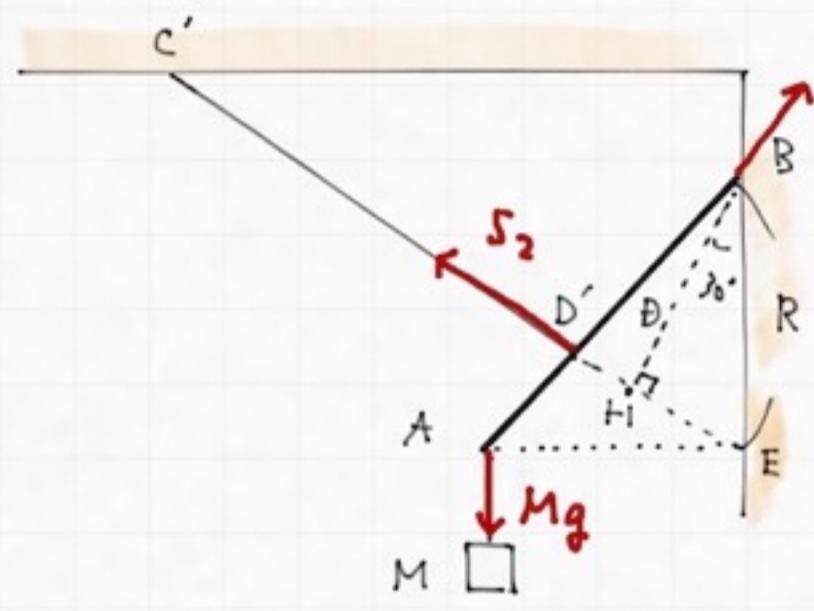
(6)  $\vec{B}$  のまわりのモーメントのつりあい  
 $Mg \times R = S_2 \times R \cos 30^\circ$

$$S_2 = \frac{2}{\sqrt{3}} Mg = \frac{2\sqrt{3}}{3} Mg$$



(7)  $\vec{B}$  のまわりのモーメントのつりあい  
 $MgR = S_3 \times \frac{1}{\sqrt{2}}R$

$$S_3 = \sqrt{2} Mg$$



(8)  $\vec{B}$  のまわりのモーメントのつりあい

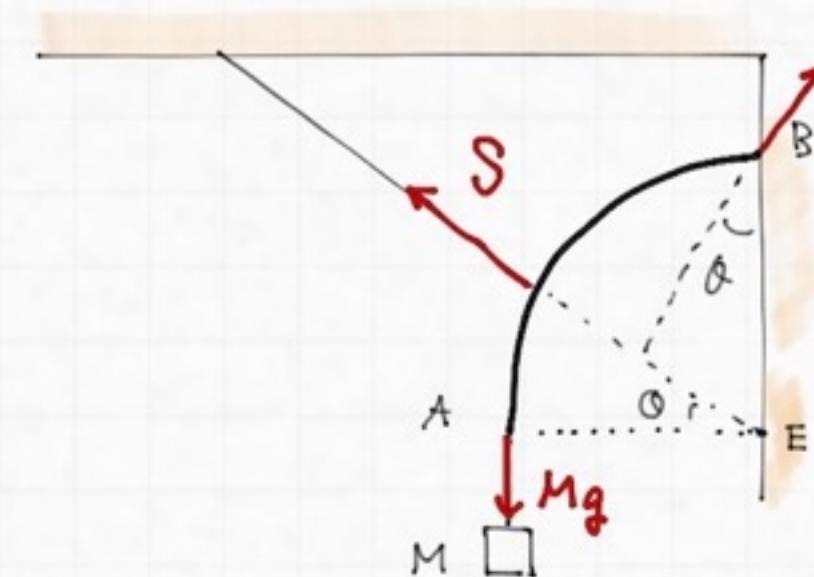
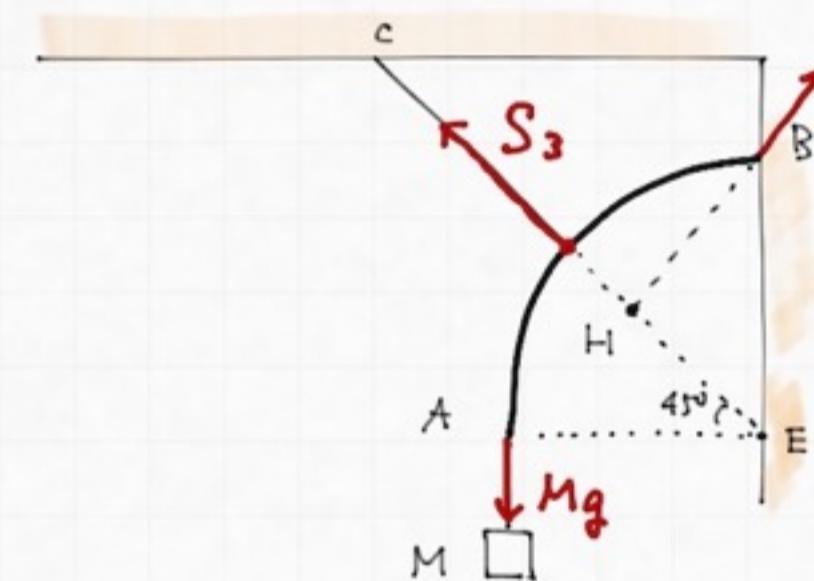
$$MgR = S \cdot R \cos \theta$$

$$S = \frac{Mg}{\cos \theta}$$

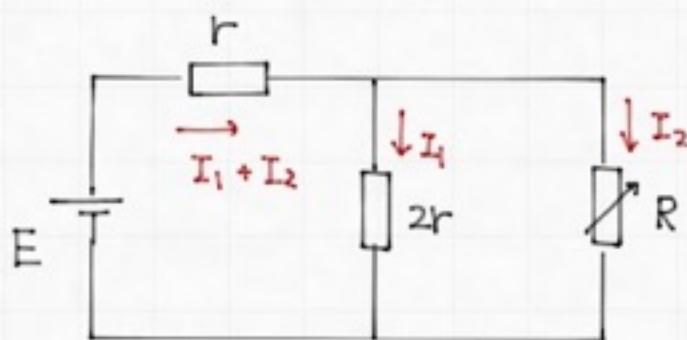
この結果より  $\theta$  が小さいほど  $S$  は大きくなる

$\theta \rightarrow 0$  とすると  $S \rightarrow Mg$  となる。

また  $\theta \rightarrow \frac{\pi}{2}$  とすると  $\cos \theta \rightarrow 0$  だから  $S \rightarrow \infty$  となる。



[2] I



(3) 回路の式

$$\begin{cases} E = (I_1 + I_2)r + I_2 \times 2r \dots \textcircled{1} \\ I_1 \times 2r = I_2 \times R \dots \textcircled{2} \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \text{ より } I_1 = \frac{R}{2r} I_2 \text{ を } \textcircled{1} \text{ に 代入}$$

$$E = \frac{r}{2} I_2 + r I_2 + RI_2$$

$$I_2 = \frac{E}{r + \frac{3}{2}R} = \frac{2E}{2r + 3R}$$

(4)  $R_3$ での消費電力をPとすると

$$P = I_2^2 R = \left( \frac{2E}{2r+3R} \right)^2 R = \frac{4E^2 R}{4r^2 + 12rR + 9R^2}$$

$$= \frac{4E^2}{4\frac{r^2}{R} + 12r + 9R} \leq \frac{4E^2}{2\sqrt{4\frac{r^2}{R} \times 9R} + 12r} = \frac{E^2}{6r}$$

等号は  $4\frac{r^2}{R} = 9R$  すなはち  $R = \frac{2}{3}r$  のとき。

$$\begin{cases} E = (i_1 + i_2 + i_3)r + i_1 \times 2r \\ E = -i_1 \times 2r + i_2 r \\ i_2 r = i_3 \times 2r \end{cases}$$

$$(5) 左の式を解く i_3 = \frac{1}{2}i_2$$

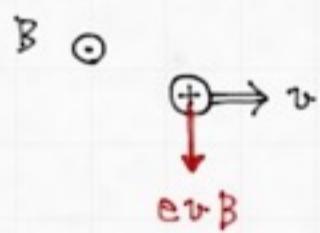
$$2i_1 r = i_2 r - E \text{ を 代入}$$

$$E = \frac{1}{2}i_2 r - \frac{1}{2}E + i_2 r + \frac{1}{2}i_2 r + i_2 r - E$$

$$\frac{5}{2}E = 3i_2 r \quad i_2 = \frac{5E}{6r}, \quad i_3 = \frac{5E}{12r}, \quad i_1 = -\frac{E}{12r}$$

ABを流れる電流の大きさは  $\frac{E}{12r}$  向きは B → A

$$(6) i_2 = \frac{5E}{6r} \quad C \rightarrow D$$

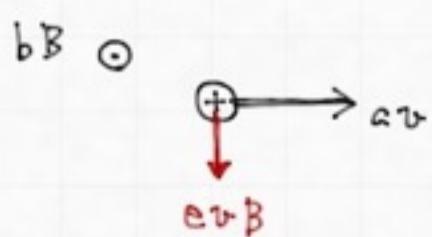
II (1) 質量を  $Rm$  ( $R=1, 2, 3$ ), 磁束密度を  $B$  とすると。

$$(Rm) \frac{v^2}{r_R} = evB \quad \text{より} \quad r_R = \frac{Rmv}{eB}$$

$$\text{よし } r_1 : r_2 : r_3 = \frac{mv}{eB} : \frac{2mv}{eB} : \frac{3mv}{eB} = 1 : 2 : 3$$

$$(7) 周期 = \frac{2\pi r_R}{v} = \frac{2\pi m}{eB} R \text{ となる } 2^{\text{回}}$$

$$T_1 : T_2 : T_3 = 1 : 2 : 3$$

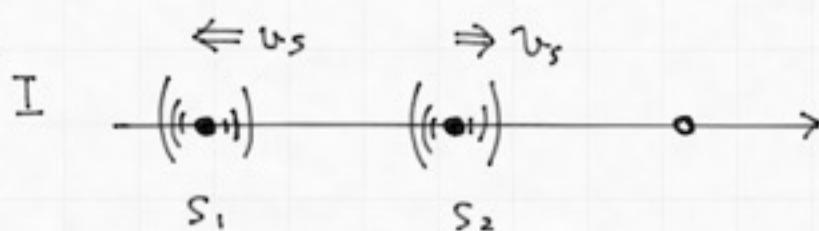


$$(8) m \frac{(av)^2}{r'} = e(av)bB \quad r' = \frac{mv}{eB} \times \frac{a}{b} = \frac{a}{b} r$$

$$T' = \frac{2\pi r'}{av} = \frac{1}{b} T$$

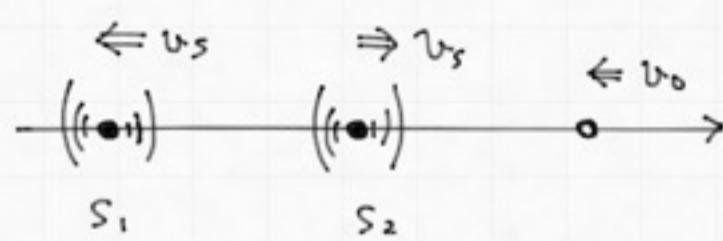
(9) 運動エネルギーは速度の2乗に比例するので  $a^2$  倍

3



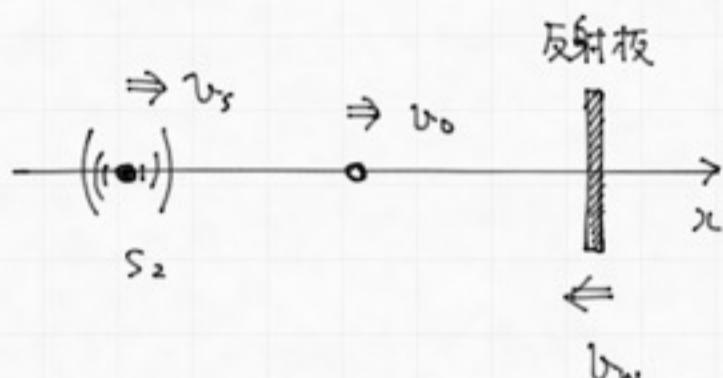
(a) ドップラー効果の公式より

$$f_1 = f_0 \times \frac{V}{V + v_s} \quad f_2 = f_0 \times \frac{V}{V - v_s}$$



$$(b) N = |f_2 - f_1| = f_2 - f_1 = f_0 V \left( \frac{1}{V - v_s} - \frac{1}{V + v_s} \right)$$

$$= f_0 V \frac{2v_s}{V^2 - v_s^2} \approx \frac{2f_0 v_s}{V} \quad \therefore v_s = \frac{VN}{2f_0}$$



$$(c) f'_1 = f_0 \times \frac{V + v_o}{V + v_s} \quad f'_2 = f_0 \times \frac{V + v_o}{V - v_s}$$

$$N' = f'_2 - f'_1 = f_0 (V + v_o) \times \frac{2v_s}{V^2 - v_s^2} \approx \frac{2f_0(V+v_o)v_s}{V^2}$$

$$(d) 直接音 f_A \quad f_3 = f_0 \frac{V - v_o}{V - v_s}$$

反射板が観測する音の振動数  $f'$

$$f' = f_0 \frac{V + v_s}{V - v_s}$$

$f'$  の音を出したながら  $v_w$  で動く音源が観測者に近づいていると見えよ。反射音  $f_4$  は

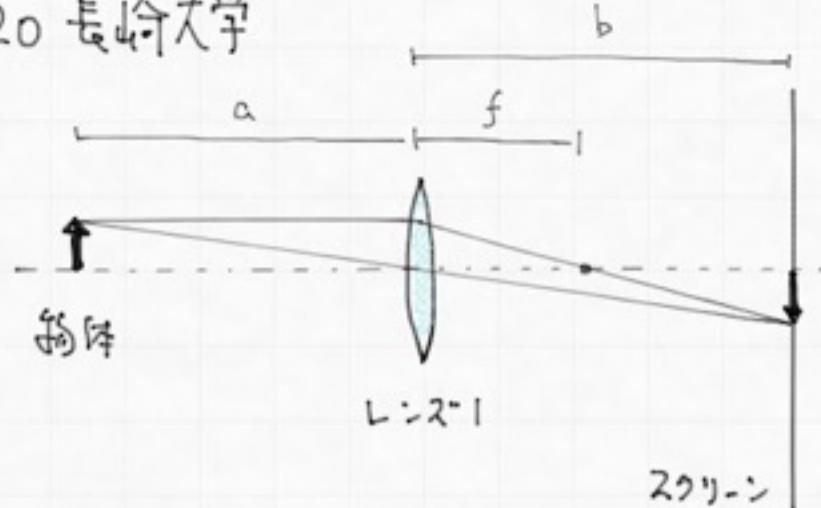
$$f_4 = f' \times \frac{V + v_o}{V - v_w}$$

建立して

$$f_4 = f_0 \frac{V + v_s}{V - v_s} \times \frac{V + v_o}{V - v_w}$$

$$= f_0 \frac{(V + v_s)(V + v_o)}{(V - v_s)(V - v_w)}$$

3



(e) 写像公式より

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{a} + \frac{1}{b} \quad f = \frac{ab}{a+b}$$

(f)  $a \rightarrow \infty$  のとき  $b \rightarrow 20$  だから  $f = 20$ (g)  $b = 24$ ,  $f = 20$  の像を作るためにには

$$\frac{1}{20} = \frac{1}{a} + \frac{1}{24} \quad \text{より} \quad a = 120$$

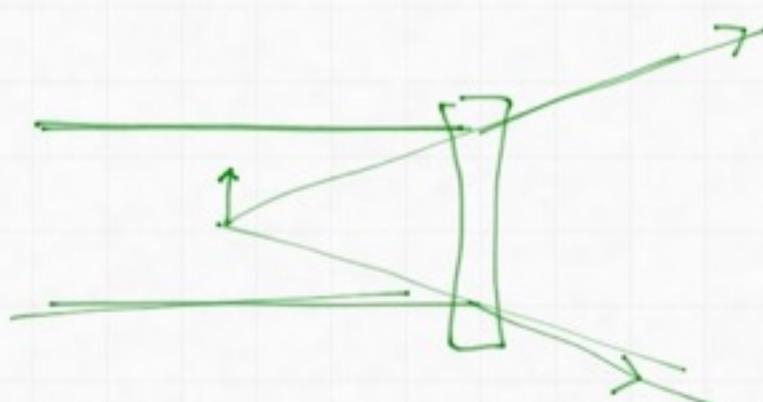
となるのでレンズ1の左側  $120\text{cm}$  のところに  
像を作り必要なある

レンズ2から考えると左側  $100\text{cm}$  のところに  
像を作らなければいけないが、このような場合は、  
凸レンズには作れない。  
したがってレンズ2は**凹レンズ**

(h) レンズ2の写像公式より

$$\frac{1}{\infty} + \frac{1}{-100} = -\frac{1}{f_2} \quad \therefore f_2 = 100$$

レンズはレンズ焦点の内側に物体をおかないと虚像を作れない。



4

I

(a)  $Q_{AB} = nC_p(T_B - T_A)$

$W_{AB} = p_A(V_B - V_A)$

$= nR(T_B - T_A)$

(b)  $W_{CD} = p_C(V_D - V_C)$

$= nR(T_D - T_C)$

(c)  $\Delta U_{BC} = nC_v(T_C - T_B)$

$W_{BC} = -\Delta U_{BC}$

$= nC_v(T_B - T_C)$

(d)  $e = \frac{Q_{AB} + Q_{CD}}{Q_{AB}}$

$= \frac{nC_p(T_B - T_A) + nC_p(T_D - T_C)}{nC_p(T_B - T_A)} = \frac{T_B + T_D - T_A - T_C}{T_B - T_A}$

- II (a) (1) + e ② (2) uud ⑨ (3) O ③  
 (4) udd ⑩ (5) u ⑥ (6) d ⑦

(e)  $E = mc^2 \times 2 = 2mc^2$

Ⓐ  $p_A V_A = nRT_A$

定圧 ↓  $Q_{AB} = p_A(V_B - V_A) + nC_v(T_B - T_A) = nC_p(T_B - T_A)$  ①

Ⓑ  $p_A V_B = nRT_B$

断熱 ↓  $O = W_{BC} + nC_v(T_C - T_B)$   
膨張

Ⓒ  $p_C V_C = nRT_C$

定圧 ↓  $Q_{CD} = p_C(V_D - V_C) + nC_v(T_D - T_C) = nC_p(T_D - T_C)$  ②

Ⓓ  $p_C V_D = nRT_D$

断熱 ↓  $O = W_{DA} + nC_v(T_A - T_D)$   
膨脹

Ⓐ

Ⓑ