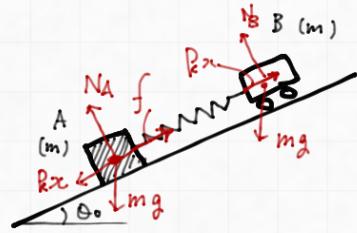


3

$$A: \begin{cases} kx + mg \sin \theta_0 = f \leq \mu N_A \\ N_A = mg \cos \theta_0 \end{cases}$$

$$B: \begin{cases} mg \sin \theta_0 = Rx \\ N_B = mg \cos \theta_0 \end{cases}$$



問1 Bについて、斜面方向の力のつりあいより $\tau_x = \frac{mg}{R} \sin \theta_0$

問2 Rx と同じ $mg \sin \theta_0$ $\therefore l_0 = l - \frac{mg}{R} \sin \theta_0$

問3 $f = 2mg \sin \theta_0$

問4 $\theta = \theta_M$ のとき $f = \mu N_A$

$$2mg \sin \theta_M = \mu mg \cos \theta_M$$

$$\mu = 2 \tan \theta_M$$

問5 弾性エネルギーについて $\frac{mg}{R} \sin \theta_0$ だけ縮んでいたので $\frac{1}{2} R \left(\frac{mg}{R} \sin \theta_0 \right)^2 = \frac{m^2 g^2}{2R} \sin^2 \theta_0$

位置エネルギーについて ばねの長さは $l - \frac{mg}{R} \sin \theta_0$ となっていたので

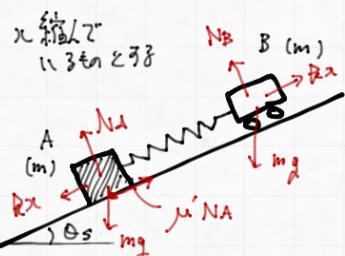
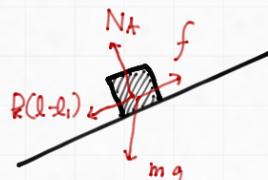
$$mg \left(l - \frac{mg}{R} \sin \theta_0 \right) \times \sin \theta_0 = mg l \sin \theta_0 - \frac{m^2 g^2}{R} \sin^2 \theta_0$$

問6 復元力のエネルギーを使う。 $\frac{1}{2} m v_0^2 = \frac{1}{2} R \left(l - \frac{mg}{R} \sin \theta_0 - l_1 \right)^2$

$$v_0 = \left(l - \frac{mg}{R} \sin \theta_0 - l_1 \right) \sqrt{\frac{R}{m}}$$

問7 最も縮んだときに摩擦力は最大となる。

$$f = R(l - l_1) + mg \sin \theta_0$$



問8 内力である弾性力は考えない。

$$\begin{cases} (M+m) \alpha = mg \sin \theta_s \times 2 - \mu' N_A \\ N_A = mg \cos \theta_s \end{cases}$$

$$\alpha = g \sin \theta_s - \frac{\mu'}{2} g \cos \theta_s$$

$$\therefore |\alpha| = |g \sin \theta_s - \frac{\mu'}{2} g \cos \theta_s|$$

4

問1 右図より 波長入 $\lambda = \frac{d}{2}$ 速さ $v = f\lambda = \frac{fd}{2}$

問2 $|l_A - l_B| = \frac{\lambda}{2} \times (2m+1) = \frac{2m+1}{4} d$

x 軸上 $-\frac{d}{2} < x < \frac{d}{2}$ で満たす点 x の m の値.

$$|l_A - l_B| = |x - (-\frac{d}{2}) - (\frac{d}{2} - x)|$$

$$= |2x| = \frac{2m+1}{4} d \dots \textcircled{1}$$

$-\frac{d}{2} < x < \frac{d}{2}$ より $-d < 2x < d$ だから.

$m = 0, 1$ のとき $\textcircled{1}$ は成り立つ.

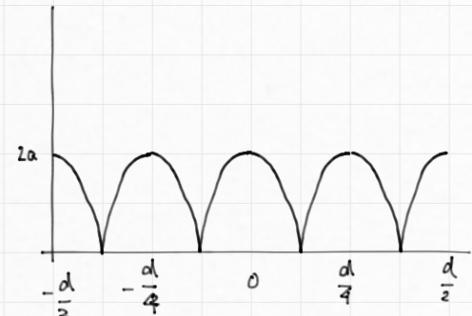
$$x = -\frac{3}{8}d, -\frac{1}{8}d, \frac{1}{8}d, \frac{3}{8}d \dots \textcircled{2}$$

問3 問2の結果と $x = -\frac{d}{2}, -\frac{d}{4}, 0, \frac{d}{4}, \frac{d}{2}$ のとき

2つの波が互いに干渉が $2a$ になるところから

左のようになります

問4 $\overline{AQ} = \frac{3}{4}d$ だから $\overline{OQ} = \sqrt{(\frac{3}{4}d)^2 - (\frac{1}{2}d)^2} = \frac{\sqrt{5}}{4}d$



点Oと点Qの位相差は π . なぜか 半周期で $O \rightarrow Q$ 人

達32. 平均速度を \bar{v}_{ave} と $\bar{v}_{\text{ave}} = \frac{\sqrt{5}}{4}d \div \frac{1}{2f} = \frac{\sqrt{5}}{2}fd = (\frac{1}{2}fd) \times \sqrt{5} \quad \sqrt{5} \text{ が } \frac{1}{2}$

問5 $l_A - l_B = x - (-\frac{d}{2}) - (\frac{d}{2} - x) = 2x$

初期位相の差が $\frac{\pi}{2}$ だから

$$\frac{2x}{\lambda} \times 2\pi - \frac{\pi}{2} = 2m\pi \quad (m \text{ は整数})$$

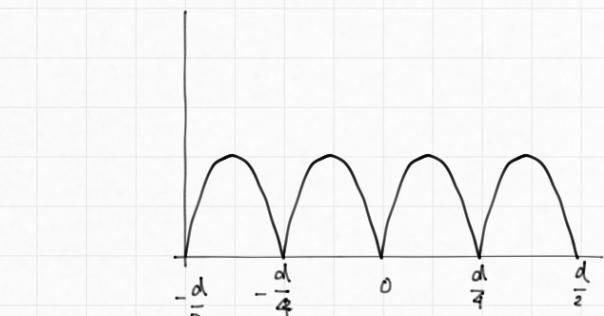
を満たすとき 強めあう.

$$x = \frac{4m+1}{8}\lambda$$

$$-\frac{d}{2} < x = \frac{4m+1}{8} \times \frac{d}{2} < \frac{d}{2}$$

$$-8 < 4m+1 < 8$$

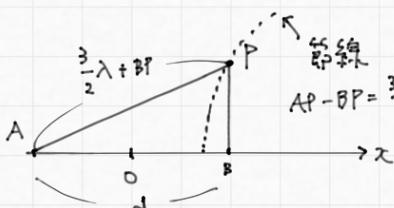
$$-\frac{9}{4} < m < \frac{7}{4} \quad m = -2, -1, 0, 1$$



$$x = -\frac{7}{16}d, -\frac{3}{16}d, \frac{1}{16}d, \frac{5}{16}d \dots \textcircled{3}$$

問6 上図 (1) 位相 (2) f

(3) $\overline{AB} = 2\lambda$ だから、距離差 \overline{AB} によると位相のずれは生じない。したがって π だけ進むさせよとい

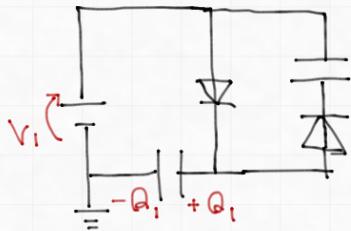


(4) $AP - BP = 2\lambda + \frac{\lambda}{2}$ となるとき $\therefore x_0 = \frac{d}{2}$ の位置 ($x_0 = \frac{d}{2}$)

(5) $(\frac{3}{2}\lambda + BP)^2 = d^2 + BP^2 \Leftrightarrow (\frac{3}{4}d + y_0)^2 = d^2 + y_0^2$

$$y_0 = \frac{7}{24}d$$

5



問1 D_1 には順方向の電流が流れる。

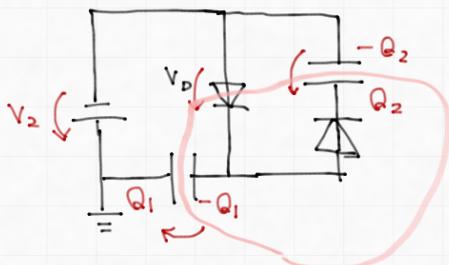
D_2 に順方向の電流が流れないとすると C_2 下側に電荷がたまることになるが、右側回路の式を考えると不合理。

$$V_1 = \frac{Q_1}{C} \quad Q_1 = CV_1$$

③の電位 V_1 ④の電位 V_1 ⑤の電位 V_1

問2 ⑥の電荷 CV_1 ⑦の電荷 0

問3 C_1 のエネルギー $\frac{1}{2}CV_1^2$ C_2 のエネルギー 0



問4 C_2 に電荷が流れこんでいるので D_2 は順方向に電流が流れた(電圧は0)。それに応じ、 D_1 には逆电压(V_D とする)がかかる。いえ、

$$\begin{cases} V_2 = \frac{Q_1}{C} + V_D \\ V_D = \frac{Q_2}{C} \end{cases} \quad V_2 = \frac{Q_1}{C} + \frac{Q_2}{C} = \frac{Q_1 + Q_2}{C}$$

問5 左回路内の電荷保存より

$$-Q_1 + Q_2 = CV_1$$

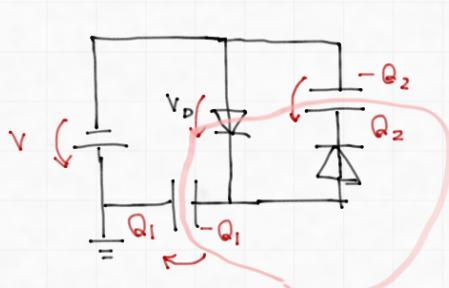
問6 $Q_1 + Q_2 = CV_2$

$$-Q_1 + Q_2 = CV_1 \quad \text{より} \quad Q_1 = \frac{C(V_2 - V_1)}{2}, Q_2 = \frac{C(V_1 + V_2)}{2}$$

問7 問6で $V_1 = V_2 = V$ として $Q_1 = 0, Q_2 = CV$

その後、スイッチ①側に下ると $Q_1 = CV$ となる。(⑥が常に下まっている)

スイッチ②に下おして十分に時間か経過したとき、左下のように下まっている。



$$\begin{cases} V = \frac{Q_1}{C} + \frac{Q_2}{C} \\ -Q_1 + Q_2 = 2CV \end{cases}$$

⑥に下まっているのは

$$Q_2 = \frac{3}{2}CV$$

$$\begin{cases} V = \frac{Q_1}{C} + \frac{Q_2^{(N+1)}}{C} \\ -Q_1 + Q_2^{(N+1)} = CV + Q_2^{(N)} \end{cases}$$

$$Q_2^{(N+1)} = CV + \frac{1}{2}Q_2^{(N)}$$

問9 $N \rightarrow \infty$ のとき $Q_2^{(N)} = Q_2^{(N+1)} = Q_\infty$ となる。

$$Q_\infty = CV + \frac{1}{2}Q_\infty \quad Q_\infty = 2CV$$