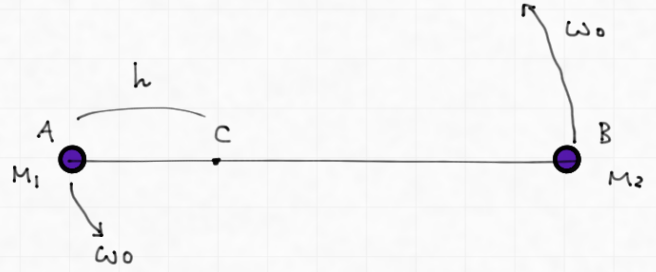


1 Aに2112

$$M_1 h \omega_0^2 = G \frac{M_1 M_2}{r^2}$$

Bに2112

$$M_2 (r-h) \omega_0^2 = G \frac{M_1 M_2}{r^2}$$



(1a)  $M_1 h \omega_0^2$  (1b)  $M_2 (r-h) \omega_0^2$

(2)  $M_1 h \omega_0^2 = M_2 (r-h) \omega_0^2$  より  $h = \frac{M_2}{M_1 + M_2} r$

(3)  $\omega_0^2 = \frac{G M_1 M_2}{M_1 h r^2} = \frac{G M_2}{r^2} \times \frac{M_1 + M_2}{M_2 r}$   $\omega_0 = \frac{1}{r} \sqrt{\frac{G(M_1 + M_2)}{r}}$

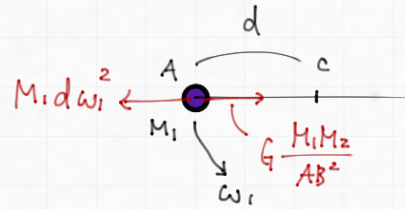
(4)  $\cancel{\pi} h^2 \times \frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{1}{2} h^2 \omega_0$

(5) 重心は動かない。  $AC : CB = h : r-h = M_2 : M_1 = d : AB-d$

$$M_1 d = M_2 (AB-d) \quad AB = \frac{M_1 + M_2}{M_2} d$$

(6) 角速度を  $\omega_1$  と  $\omega_2$  .

$$S_A = \frac{1}{2} h^2 \omega_0 = \frac{1}{2} d^2 \omega_1 \quad \omega_1 = \frac{h^2 \omega_0}{d^2}$$



(7) 力 =  $M_1 d \omega_1^2 - G \frac{M_1 M_2}{AB^2}$

$$= M_1 d \frac{h^4 \omega_0^2}{d^4} - G M_1 M_2 \times \frac{M_2^2}{(M_1 + M_2)^2 d^2}$$

$d=h$  のとき 力が0になる。  $M_1 h \omega_0^2 = G \frac{M_1 M_2}{r^2}$   $G M_1 M_2 = M_1 h \omega_0^2 r^2$

力 =  $M_1 \frac{h^4 \omega_0^2}{d^3} - M_1 h \omega_0^2 \left( \frac{M_2}{M_1 + M_2} \right) \cdot \frac{1}{d^2} \times \left( \frac{M_1 + M_2}{M_2} \right)^2 h^2$   $(\because r = \frac{M_1 + M_2}{M_2} h)$

$$\approx M_1 h^4 \omega_0^2 \frac{1}{h^3} \left( 1 - 3 \frac{d-h}{h} \right) - M_1 h^4 \omega_0^2 \frac{1}{h^2} \left( 1 - 2 \frac{d-h}{h} \right)$$

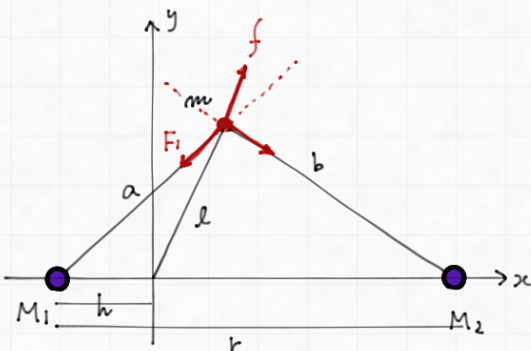
$$= M_1 \omega_0^2 (h - 3d + 3h) - M_1 \omega_0^2 (h - 2d + 2h)$$

$$= M_1 \omega_0^2 (h - d) = -M_1 \omega_0^2 (d - h)$$

$$R = M_1 \omega_0^2$$

(8) 角振動数は  $\omega_0$  と等しいので  $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$

最大から最小までの半周期を要するので  $\frac{\pi}{\omega_0}$



(9a)  $F_1 = G \frac{M_1 m}{a^2}$

(9b)  $F_2 = G \frac{M_2 m}{b^2}$

(10)  $f \times \frac{r-h}{r} a = F_1 = G \frac{M_1 m}{a^2}$

$f \times \frac{h}{r} b = F_2 = G \frac{M_2 m}{b^2}$

$$\sqrt{1} \text{ の } \frac{1}{b^3} \text{ として } \frac{(r-h)a}{hb} = \frac{b^2 M_1}{a^2 M_2}$$

$$(2) \text{ より } h = \frac{M_2}{M_1+M_2} r \text{ を代入して整理 } \frac{\frac{M_1}{M_1+M_2} r}{\frac{M_2}{M_1+M_2} r} = \frac{b^3}{a^3} \times \frac{M_1}{M_2} \Leftrightarrow a^3 = b^3$$

よって  $a = b$  が成り立つ

つまり P の x 座標は A と B の中点で、 $x_P = \frac{r-h + (-h)}{2} = \frac{r}{2} - h$

$$(11) \quad f \times \frac{r-h}{r} a = F_1 = G \frac{M_1 m}{a^2} \text{ より } \frac{M_1}{M_1+M_2} \times \frac{a}{l} \times f = G \frac{M_1 m}{a^2}$$

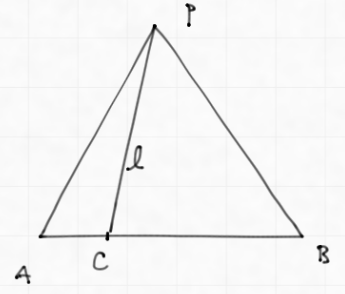
$$f = m l \omega_0^2 \text{ と } M_1 h \omega_0^2 = G \frac{M_1 M_2}{r^2} \text{ から } G M_1 = \frac{M_1}{M_1+M_2} r^3 \omega_0^2 \text{ を上式に代入}$$

$$\frac{M_1}{M_1+M_2} \times \frac{1}{l} \times m l \omega_0^2 = \frac{m}{a^3} \times \frac{M_1}{M_1+M_2} r^3 \omega_0^2$$

$$a^3 = r^3$$

$$a = r$$

よって  $\triangle PAB$  は正三角形であり、P の y 座標は  $y_P = r \sin 60^\circ = \frac{\sqrt{3}}{2} r$



(12a) (12b)

右図より  $l$  が最も短くなるのは C が AB の中点となっているときで、そのとき  $l = \frac{\sqrt{3}}{2} r$

$$\text{よって } \frac{\sqrt{3}}{2} \leq \frac{l}{r} < 1$$

## ラグランジュ点

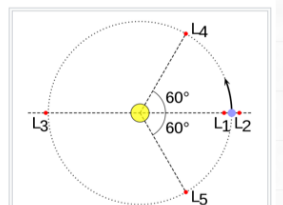
出典: フリー百科事典『ウィキペディア (Wikipedia)』

この項目では、天文学に関する記事について説明しています。ファミリーコンピュータのゲーム『ラグランジュポイント』については『ラグランジュポイント (ゲーム)』をご覧ください。

**ラグランジュ点**（ラグランジュてん、英語: Lagrangian point(s)、略称: L 点）とは、天体力学における円制限三体問題の5つの平衡解、すなわち天体と天体の重力で釣り合いが取れる「宇宙の中で安定するポイント」である。名はその存在を18世紀後半にレオンハルト・オイラーと共に確認したジョゼフ・ラグランジュにちなむ。

ラグランジュポイントはあらゆる天体系に存在する可能性があるため、どの天体を基準にしたものかについて常に意識する必要がある。例えば後述の木星トロヤ群の例は恒星-惑星の系だが、土星の衛星の例は惑星-衛星の系である。地球が関連するラグランジュ点についても太陽-地球の系を指す場合と地球-月の系を指す場合ではラグランジュ点の位置が異なるため、しばしば注意を要する。

SFではしばしば**ラグランジュ・ポイント**と表現され、『機動戦士ガンダム』の影響もあって知られるようになった<sup>[1][2]</sup>。



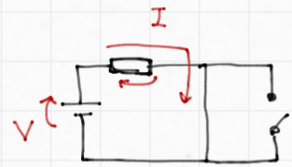
図の黄色で示される天体が青色で示される天体が公転しているとき、L<sub>1</sub>, L<sub>2</sub>, L<sub>3</sub>, L<sub>4</sub>, L<sub>5</sub>の点がラグランジュ点、更にL<sub>4</sub>とL<sub>5</sub>がトロヤ点となる。ただし、L<sub>1</sub>とL<sub>2</sub>の天体からの距離は、両天体の質量比による。

2 (a) スイッチを閉じた直後、コンデンサーに電荷は無く(等線とみなせる)

コイルは電流を流さない(スイッチが閉じている状態とみなせる) (右図)

コイルを流れる電流は 0 (参考) このとき、コンデンサーを流れる電流

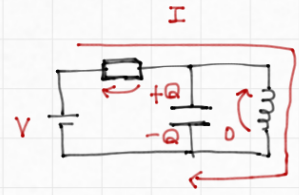
を  $I$  とし  $V = IR$  が成り立つので  $I = \frac{V}{R}$



(i) 十分に時間が経つとコンデンサーに流れる電荷は無く、

電流が一定の値となっているので、コイルにかかる電圧は 0 となる

したがって  $V = IR$  の関係が成り立つので  $I = \frac{V}{R}$  となっている



(b)  $L \frac{\Delta I}{\Delta t}$  (c)  $L \frac{\Delta I}{\Delta t} \times I \Delta t = LI \Delta I$

(参考) このときコイルの両端の電圧は 0 だから  
コンデンサーにかかる電圧も 0 ため  $Q = 0$

(d)  $\int_0^{\frac{V}{R}} LI dI = \left[ \frac{1}{2} LI^2 \right]_0^{\frac{V}{R}} = \frac{1}{2} L \left( \frac{V}{R} \right)^2 = \frac{LV^2}{2R^2}$

( $\frac{1}{2} LI^2$  の公式を用いるのが現実的)

(e) 磁場の強さ  $H = \frac{N}{b} I$

したがってコイル内の磁場の持っているエネルギーは  $\frac{1}{2} \mu \left( \frac{N}{b} I \right)^2 \times \pi a^2 b$

これが  $\frac{1}{2} LI^2$  と一致するので

$$\frac{1}{2} \mu \left( \frac{N}{b} I \right)^2 \times \pi a^2 b = \frac{1}{2} LI^2$$

これを解いて、  $L = \frac{\pi \mu a^2 N^2}{b}$

(f)  $\frac{1}{2} \epsilon_1 E^2 = \frac{1}{2} \mu H^2$ ,  $H = A_1 E$  を連立  $\epsilon_1 E^2 = \mu A_1^2 E^2$   $A_1 = \sqrt{\frac{\epsilon_1}{\mu}}$

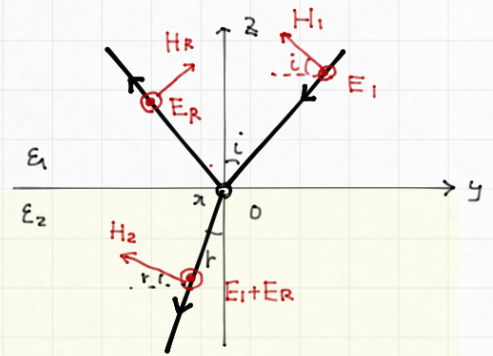
(g) (f) と同様  $A_2 = \sqrt{\frac{\epsilon_2}{\mu}}$

(h)(2) 入射波および反射波の磁場の大きさを  $H_1, H_R$

とす  $H_1 = A_1 E_1$ ,  $H_R = A_1 E_R$

よって y 成分は、  $-H_1 \cos i = -A_1 E_1 \cos i$

同様に  $H_R \cos i = A_1 E_R \cos i$



(i)  $H_2 = A_2 E_2 = A_2 (E_1 + E_R)$

$H_2$  の y 成分は  $-H_2 \cos r = -A_2 (E_1 + E_R) \cos r$

よって  $-A_1 E_1 \cos i + A_1 E_R \cos i = -A_2 (E_1 + E_R) \cos r \dots \textcircled{1}$

(j) z 成分について

$$H_1 \sin i + H_R \sin i = H_2 \sin r$$

$$A_1 (E_1 + E_R) \sin i = A_2 (E_1 + E_R) \sin r \Leftrightarrow A_1 \sin i = A_2 \sin r$$

(k)  $\sin r = \frac{A_1}{A_2} \sin i = 1$  とするから  $A_1 > A_2$

$$(A_1 + A_2) E_R = A_1 E_1 - A_2 E$$

(l) 波長を  $\lambda_1, \lambda_2$  とす.  $\frac{\lambda_2}{\lambda_1} = \frac{\sin r}{\sin i}$  よって  $\lambda_2 = \frac{\sin r}{\sin i} \lambda_1 = \frac{A_1}{A_2} \lambda_1$

(m) ① で  $i = r = 0$  とす  $A_1 (E_1 - E_R) = A_2 (E_1 + E_R)$  よって  $E_R = \frac{A_1 - A_2}{A_1 + A_2} E_1$

(n)  $A_1 < A_2$  のとき、 $E_R$  と  $E_1$  が逆位相となっている。