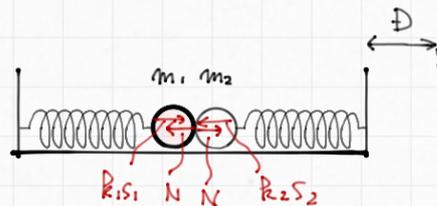


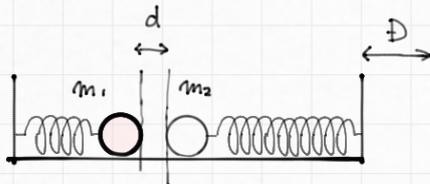
九十九大2021

問1 $\left\{ \begin{array}{l} \text{力のつりあい} \quad R_1 s_1 = N, \quad R_2 s_2 = N \\ \text{はねの縮み量} \quad s_1 + s_2 = D \end{array} \right.$



(1) $N = R_1 s_1$ (2) $R_1 s_1 = R_2 s_2 = R_2 (D - s_1)$

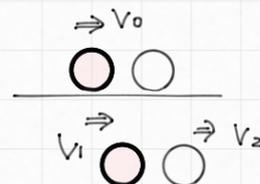
より $s_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} D$, $s_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} D$



問2 (1) はね2は自然長だから、図1と比較して、はね1は $D+d$ だけ縮んでいる。

(2) エネルギー保存

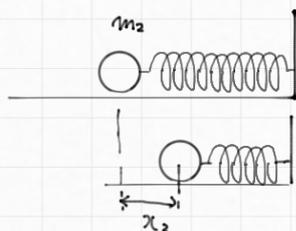
$\frac{1}{2} R_1 (D+d)^2 = \frac{1}{2} R_1 D^2 + \frac{1}{2} m_1 V_0^2$ より $V_0 = \sqrt{\frac{R_1}{m_1} (2dD + d^2)}$



(3) 運動量保存 $m_1 V_0 = m_1 V_1 + m_2 V_2$

(4) はねかえり $e = -\frac{V_1 - V_2}{V_0}$

(5) (3) (4) を連立 $V_1 = \frac{m_1 - e m_2}{m_1 + m_2} V_0$, $V_2 = \frac{(1+e) m_1}{m_1 + m_2} V_0$



(6) エネルギー保存 $\frac{1}{2} m_2 V_2^2 = \frac{1}{2} R_2 x_2^2$ $x_2 = V_2 \sqrt{\frac{m_2}{R_2}}$

(7) はね2による単振動の周期は $T_2 = 2\pi \sqrt{\frac{m_2}{R_2}}$

自然長から、最も右へ変位するまでに要する時間だから $\frac{1}{4} T_2 = \frac{\pi}{2} \sqrt{\frac{m_2}{R_2}}$

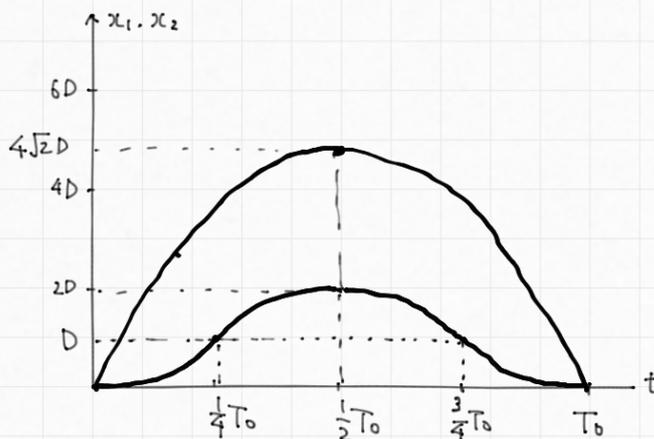
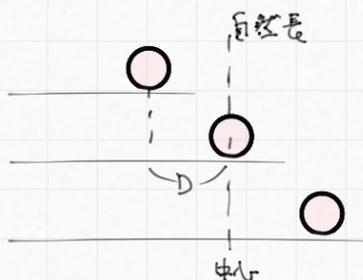
(8) $V_0 = \sqrt{\frac{4R_0}{m_0} (2 \cdot 2D^2 + (2D)^2)} = 4D \sqrt{\frac{2R_0}{m_0}}$

$V_1 = \frac{m_0 - m_0}{m_0 + m_0} V_0 = 0$, $V_2 = \frac{2m_0}{m_0 + m_0} V_0 = V_0$ $x_2 = V_0 \sqrt{\frac{m_0}{R_0}} = 4\sqrt{2}D$

$T_2 = 2\pi \sqrt{\frac{m_0}{R_0}} = 2T_0$

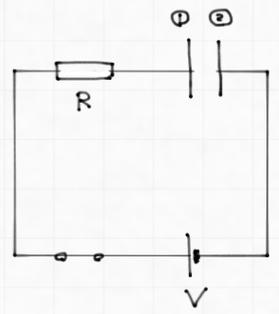
$T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{m_0}{R_1}} = \pi \sqrt{\frac{m_0}{R_0}}$

小球1は衝突時、Dだけ縮んだ状態で $V_1 = 0$ だから静止状態



2 問1

- (1) スイッチを閉じた直後にはコンデンサーに電荷はなく、したがって、
極板間に電位差を生じていない。
よって抵抗の両端にかかる電圧は電池の起電力と等しく V となっている



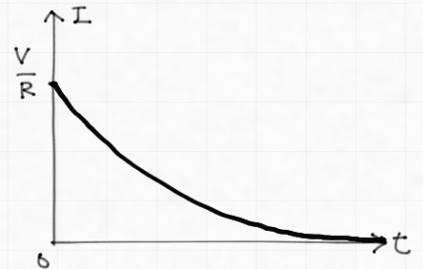
(2) コンデンサーの容量は $\epsilon_0 \frac{S}{d}$

十分に時間が経ったとき、コンデンサーの電荷は一定の値となっており、したがって回路を流れる電流は 0 となっている。そのためコンデンサーの両端にかかる電圧は電池の起電力と等しく V となっているので

$$Q = \epsilon_0 \frac{S}{d} V = \frac{\epsilon_0 S V}{d}$$

$$U = \frac{1}{2} \epsilon_0 \frac{S}{d} V^2 = \frac{\epsilon_0 S V^2}{2d}$$

- (3) 電池が運んだ電荷の総量は Q だから $W = QV$
 (4) W と U の差は抵抗でのジュール熱として消費された。(24字)
 (5) $t=0$ のとき $I = \frac{V}{R}$ $t \rightarrow \infty$ のとき $I = 0$
 となっているので右グラフのようになる

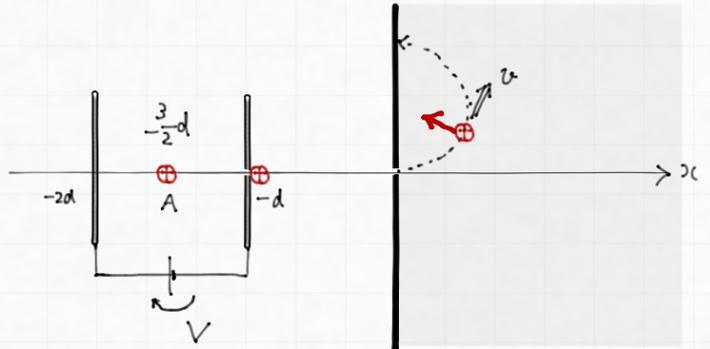


問2

- (1) 荷電粒子が点 A にあるときと ② の小孔にあるときでエネルギー保存を考える。A は小孔よりも $\frac{V}{2}$ だけ電位が高いので

$$\frac{V}{2} \cdot q = \frac{1}{2} M v^2$$

$$v = \sqrt{\frac{qV}{M}}$$



- (2) 右上図中、磁場内で働く力の向き 速度の向き、左手の法則より、磁場は紙面の「奥から裏」の向き
 (3) 進行方向と垂直な方向に一定の大きさのローレンツ力が働くから。(36字)
 (4) 運動方程式 (半径 r とする)

$$M \frac{v^2}{r} = qvB \quad \text{より} \quad r = \frac{Mv}{qB} \quad \gamma = 2r = \frac{2Mv}{qB} \quad \text{または } v \text{ を代入して} \quad \frac{2}{B} \sqrt{\frac{MV}{q}}$$

- (5) (4) の結果を考えて、半径 r が 2 倍になるように変化させればよい。($\gamma = \frac{2}{B} \sqrt{\frac{MV}{q}}$ を用いる)
 (a) $\sqrt{2}$ 倍 (b) 2 倍 (c) $\frac{1}{\sqrt{2}}$ 倍 (d) 1 倍 (e) $\sqrt{2}$ 倍 (f) 2 倍 (g) $\frac{1}{2}$ 倍 (h) 1 倍

よって (b) と (f)

3 まず整理

A: $p_A V_A = RT_A$
 断压 \downarrow $0 = W_{AB} + \frac{3}{2}R(T_B - T_A), T_A p_A^{-\frac{2}{3}} = T_B p_B^{-\frac{2}{3}}$
 B: $p_B V_B = RT_B$
 定圧 \downarrow $Q_{BC} = p_B(V_C - V_B) + \frac{3}{2}R(T_C - T_B)$
 C: $p_C V_C = RT_C$
 断形 \downarrow $0 = W_{CD} + \frac{3}{2}R(T_D - T_C), T_C p_C^{-\frac{2}{3}} = T_D p_D^{-\frac{2}{3}}$
 D: $p_D V_D = RT_D$
 定圧 \downarrow $-Q_{DA} = p_A(V_A - V_D) + \frac{3}{2}R(T_A - T_D)$

$G = \frac{p_B}{p_A}$

(1) $T_A p_A^{-\frac{2}{3}} = T_B p_B^{-\frac{2}{3}}$ より $\frac{T_B}{T_A} = \left(\frac{p_A}{p_B}\right)^{\frac{2}{3}} = \left(\frac{p_B}{p_A}\right)^{-\frac{2}{3}} = G^{\frac{2}{3}}$

$T_C p_C^{-\frac{2}{3}} = T_D p_D^{-\frac{2}{3}}$ より $\frac{T_C}{T_D} = G^{\frac{2}{3}}$

$p_A V_A = RT_A$ と $p_B V_A = RT_C$ より

$\frac{T_C}{T_A} = \frac{p_B}{p_A} = G$

上より $\frac{T_B}{T_A} = G^{\frac{2}{3}}, \frac{T_C}{T_A} = G$

$\frac{T_D}{T_A} = \frac{T_C}{T_A} \times \frac{T_D}{T_C} = G \times \frac{1}{G^{\frac{2}{3}}} = G^{\frac{1}{3}}$

(2) $Q_{BC} = \frac{5}{2}R(T_C - T_B) = \frac{5}{2}R(GT_A - G^{\frac{2}{3}}T_A)$

$\frac{Q_{BC}}{RT_A} = \frac{5}{2}(G - G^{\frac{2}{3}})$

(3) $W_{CD} = \frac{3}{2}R(T_C - T_D) = \frac{3}{2}R(GT_A - G^{\frac{1}{3}}T_A)$ より

$\frac{W_{CD}}{RT_A} = \frac{3}{2}(G - G^{\frac{1}{3}})$

(4) $Q_{DA} = -\frac{5}{2}R(T_A - T_D) = -\frac{5}{2}R(T_A - G^{\frac{1}{3}}T_A)$ より $\frac{Q_{DA}}{RT_A} = \frac{5}{2}(G^{\frac{1}{3}} - 1)$

(5) 定圧変化では T, V は比例する。

断熱変化では $pV^{\frac{5}{3}} = \text{定}$ より $T \cdot V^{\frac{2}{3}} = \text{定} (= R \times C)$

$T = \frac{R}{V^{\frac{2}{3}}}$ の関係が成り立つ。

(6) $e_1 = \frac{Q_{BC} - Q_{DA}}{Q_{BC}} = 1 - \frac{Q_{DA}}{Q_{BC}}$
 $= 1 - \frac{T_D - T_A}{T_C - T_B} = 1 - \frac{G^{\frac{1}{3}} - 1}{G - G^{\frac{2}{3}}} = 1 - G^{-\frac{2}{3}}$

$T_D' = T_B' = \frac{1}{2}(T_D + T_B) = \frac{1}{2}(G^{\frac{1}{3}}T_A + G^{\frac{2}{3}}T_B)$

$Q_R = \frac{5}{2}R(T_D' - T_B) = \frac{5}{2}R\left(\frac{1}{2}T_D + \frac{1}{2}T_B - T_B\right) = \frac{5}{4}R(T_D - T_B) = \frac{5}{4}R(G^{\frac{1}{3}}T_A - G^{\frac{2}{3}}T_A)$

$e_2 = \frac{Q_{BC} - Q_{DA}}{Q_{BC} - Q_R} = 1 - \frac{Q_{DA} - Q_R}{Q_{BC} - Q_R} = 1 - \frac{\frac{5}{2}(T_D - T_A) - \frac{5}{4}(T_D - T_B)}{\frac{5}{2}(T_C - T_B) - \frac{5}{4}(T_D - T_B)} = 1 - \frac{(T_D - T_A) + (T_B - T_A)}{(T_C - T_B) - (T_C - T_D)}$

$\frac{T_D - T_A}{T_C - T_D} = \frac{G^{\frac{1}{3}} - G}{G - G^{\frac{2}{3}}} = G^{-\frac{2}{3}}$

$G^{-\frac{2}{3}} - G^{\frac{1}{3}} > 0$ より 熱効率改善された。

