

/(3) ばねAの伸びを x_0 として力のつりあいを考える

$$Mg = kx_0 \quad \therefore x_0 = \frac{Mg}{k}$$

(1) $2\pi\sqrt{\frac{M}{k}}$

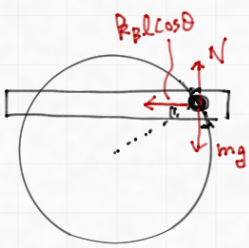
(2) 箱は $t=0$ のとき、 $y=l$ であり、振幅 l 、角振動数 $\sqrt{\frac{k}{M}}$ の単振動をする

$$y = l \cos \sqrt{\frac{k}{M}} t \quad v = \frac{dy}{dt} = -l \sqrt{\frac{k}{M}} \sin \sqrt{\frac{k}{M}} t$$

(2) (1)と同様に x 方向は $t=0$ のとき $x=0$ 、振幅 l の単振動。ばねBのばね定数を k_B とすると、角振動数は $\sqrt{\frac{k_B}{m}}$ とするが、小球が単振動するためには、 y 方向と x 方向の単振動の角振動数が一致する必要がある。

$$\sqrt{\frac{k_B}{m}} = \sqrt{\frac{k}{M}} \quad \therefore k_B = \frac{m}{M} k$$

(1) $t = \frac{T}{4}$ のとき $(x, y) = (-l, 0)$ で、このとき、小球ははたらく力は x 軸正の向きで大きさが $k_B l$ (N) とある。 (T は周期) $k_B l = \frac{m}{M} k l$



$$(1) \begin{cases} \frac{m}{M} k l = R_B l \cos \theta \cos \theta + mg \sin \theta - N \sin \theta \\ R_B l \cos \theta \sin \theta + N \cos \theta = mg \cos \theta \end{cases} \quad (\text{3力の合力が } \frac{m}{M} k l \text{ とあてはまる})$$

$$N = mg - \frac{m k l}{M} \sin \theta$$

(1) x 方向の角振動数は $\sqrt{\frac{4k_B}{m}} = 2\sqrt{\frac{k_B}{m}} = 2\sqrt{\frac{k}{M}}$ だから $\sqrt{\frac{k}{M}} = \omega$ とし

$$\begin{cases} x = -l \sin 2\omega t \\ y = l \cos \omega t \end{cases}$$

$t = \frac{\pi}{4\omega}, \frac{\pi}{2\omega}, \frac{3\pi}{4\omega}, \frac{\pi}{\omega}$ を代入すると

$$(x, y) = (-l, \frac{l}{\sqrt{2}}), (0, 0), (l, -\frac{l}{\sqrt{2}}), (0, -l)$$

これらを結ぶと軌跡を図示すると左のようになる

(*) $\frac{dy}{dt} = -l\omega \sin \omega t$ に $t = \frac{\pi}{4\omega}$ を代入して

$$\frac{dy}{dt} = \frac{1}{\sqrt{2}} l\omega = l \sqrt{\frac{k}{2M}}$$

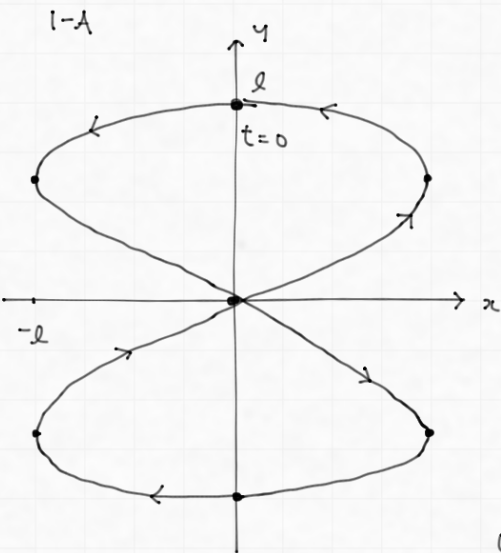
($\therefore \frac{dx}{dt}$ は $t = \frac{\pi}{4\omega}$ で明らかに0)

(2) 箱の地面からの高さを h とする。

箱が地面に達するまでの時間 t は $\frac{1}{2} g t^2 = h$ より $t = \sqrt{\frac{2h}{g}}$

これが、単振動の周期の n 倍だから

$$\sqrt{\frac{2h}{g}} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \times n \quad h = \frac{2\pi^2 n^2 m g}{k}$$



(3) $B I a$ (N) (4) $B I b \sin \theta$ (N)

(4) 右図より $B I a \times \frac{b}{2} \omega \theta \times 2 = B I a b \omega \sin \theta$ (N.m)

(5) $0 \leq \omega t < \frac{\pi}{2}$ のときの磁束を Φ とすると (右向きを正とすると)

$$\Phi = B a b \sin \omega t$$

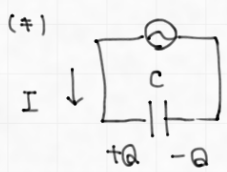
よから起電力の大きさは

$$|V| = \left| - \frac{d\Phi}{dt} \right| = B a b \omega \cos \omega t \quad (V)$$

(6) 回路に供給される単位時間あたりのエネルギーは $|V| \times \frac{|V|}{r} = \frac{B^2 a^2 b^2 \omega^2 \cos^2 \omega t}{r}$ (W)

(7) 1回転にかかった時間は $\frac{2\pi}{\omega}$ なのでジュール熱は

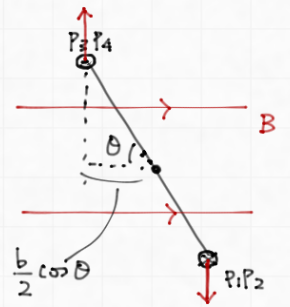
$$\int_0^{2\pi/\omega} \frac{B^2 a^2 b^2 \omega^2 \cos^2 \omega t}{r} dt = \frac{1}{2} \times \frac{2\pi}{\omega} \times \frac{B^2 a^2 b^2 \omega^2}{r} = \frac{\pi B^2 a^2 b^2 \omega}{r} \quad (J)$$



$$V = - B a b \omega \cos \omega t = \frac{Q}{C}$$

$$|I| = \left| \frac{dQ}{dt} \right| = \left| B a b \omega C \cdot \omega \sin \omega t \right| = B a b \omega^2 C \sin \omega t \quad (A)$$

(8) $U = \frac{1}{2} Q V = \frac{1}{2} C \cdot V^2 = \frac{1}{2} C B^2 a^2 b^2 \omega^2 \cos^2 \omega t$ 最大値は $\frac{1}{2} C B^2 a^2 b^2 \omega^2$ (J)



$P_1 \rightarrow P_2 \rightarrow P_3 \rightarrow P_4$ と流れている
とのとして ω と

3

(3) $PV^{\frac{5}{3}} = \text{一定}$. および $\frac{PV}{T} = \text{一定}$ (ボイルシャルルの法則) より $TV^{\frac{2}{3}} = \text{一定}$

ここに値を代入

$$300 \times V^{\frac{2}{3}} = T \times \left(\frac{1}{8}V\right)^{\frac{2}{3}} \Leftrightarrow T = 1200 \text{ (K)}$$

$$(1) T_B = T \left(\frac{V_A}{V_B}\right)^{\frac{2}{3}} = T a^{\frac{2}{3}}$$

気体がした仕事 = $-W_{AB}$

$$= \frac{3}{2} nR(T_B - T) = \frac{3}{2} nRT(a^{\frac{2}{3}} - 1)$$

$$(2) T_C = \frac{P_B V_C}{nR} = \frac{P_B \cdot c V_B}{nR} = c T_B = a^{\frac{2}{3}} c T$$

$$(3) Q_{BC} = \frac{5}{2} nR(T_C - T_B) = \frac{5}{2} nRT a^{\frac{2}{3}} (c - 1)$$

$$(4) T_D = T_C \cdot \left(\frac{V_C}{V_A}\right)^{\frac{2}{3}} = T_C \left(\frac{c V_B}{a V_B}\right)^{\frac{2}{3}} = T a^{\frac{2}{3}} c \cdot \left(\frac{c}{a}\right)^{\frac{2}{3}}$$

$$= c^{\frac{5}{3}} T$$

$$(5) -Q_{DA} = \frac{3}{2} nR(T_D - T) = \frac{3}{2} nRT(c^{\frac{5}{3}} - 1)$$

$$(6) e = \frac{Q_{BC} + Q_{DA}}{Q_{BC}}$$

$$= \frac{\frac{5}{2} nRT a^{\frac{2}{3}} (c - 1) + \frac{3}{2} nRT (c^{\frac{5}{3}} - 1)}{\frac{5}{2} nRT a^{\frac{2}{3}} (c - 1)}$$

$$= 1 - \frac{3(c^{\frac{5}{3}} - 1)}{5a^{\frac{2}{3}}(c - 1)}$$

A	↓	$P_A V_A = nRT$ $0 = W_{AB} + n \frac{3}{2} R(T_B - T)$ $TV_A^{\frac{2}{3}} = T_B V_B^{\frac{2}{3}}, \frac{V_A}{V_B} = a$
B	↓	$P_B V_B = nRT_B$ $Q_{BC} = P_B(V_C - V_B) + n \cdot \frac{5}{2} R(T_C - T_B)$
C	↓	$P_B V_C = nRT_C, \frac{V_C}{V_B} = c$ $0 = W_{CD} + n \cdot \frac{3}{2} R(T_D - T_C)$ $T_C V_C^{\frac{2}{3}} = T_D V_A^{\frac{2}{3}}$
D	↓	$P_D V_A = nRT_D$ $Q_{DA} = 0 + \frac{3}{2} nR(T - T_D)$