

$$\text{小球Aの運動量の変化} = mu_1 - mu = \text{力積} = \bar{f}_{\Delta t} \quad (1)$$

$$\text{平均の力 } \bar{f} = \frac{m(u_1 - u)}{\Delta t} \quad (2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{運動量保存} \quad mu = mu_1 + Mv_1 \\ \text{はねかえり} \quad -e = \frac{u_1 - u}{u - v} \end{array} \right.$$

$$u_1 = \frac{m - eM}{m + M} u \quad (3), \quad v_1 = \frac{(1+e)m}{m + M} u \quad (4)$$

$$\begin{aligned} \Delta E &= \frac{1}{2}mu^2 + \frac{1}{2}Mv_1^2 - \frac{1}{2}mu^2 \\ &= \frac{1}{2}u^2 \left\{ \frac{m(m-eM)^2}{(m+M)^2} + \frac{Mm^2(1+e)^2}{(m+M)^2} - m \right\} \\ &= \frac{1}{2}mu^2 \frac{m-2emM+e^2M^2+mM+2emM+e^2mM-m^2-2mM-M^2}{(m+M)^2} \\ &= \frac{1}{2}mMu^2 \frac{(e^2-1)(m+M)}{(m+M)^2} = \frac{(e^2-1)mMu^2}{2(m+M)} \end{aligned}$$

$e < 1$ だから $\Delta E < 0$ エネルギーは減少する ①

1回目の衝突から2回目の衝突までに要する時間は $\frac{l}{eu}$ (5)

運動量保存は成立し続ける。

$$mu = mu_1 + Mv_1 = m u_2 + Mv_2 = \dots = m u_n + Mv_n$$

④

はね返りの式より

$$-eu = u_1 - u, \quad -e(u_1 - u) = u_2 - u, \quad -e(u_2 - u) = u_3 - u, \dots$$

$$u_n - u_{n-1} = (-e)^n u \quad (6)$$

$$b, c \in \mathbb{R} \quad mu = mu_n + M(u_n - (-e)^n u)$$

$$u_n = \frac{m + (-e)^n M}{m + M} u$$

$$v_n = \frac{1 - (-e)^n}{m + M} mu$$

$$\Delta E_n = \frac{1}{2}mu^2 + \frac{1}{2}Mv_n^2 - \frac{1}{2}mu^2$$

$$= \frac{1}{2}mu^2 \left\{ \frac{(m + (-e)^n M)^2}{(m+M)^2} + \frac{(1 - (-e)^n)^2 Mm}{(m+M)^2} - 1 \right\} \quad 2(-e)^n m - 2(-e)^n M - 2m$$

$$= \frac{mu^2}{2(m+M)^2} \left(m + 2(-e)^n M + (-e)^{2n} M^2 + Mm - 2(-e)^n Mm + (-e)^{2n} Mm - m^2 - 2mM - M^2 \right)$$

$$= \frac{mMu^2}{2(m+M)^2} \left\{ (-e)^{2n} M - m + (-e)^{2n} M - M \right\} = \frac{mMu^2 \{ (-e^{2n}) - 1 \}}{2(m+M)} \rightarrow \frac{-mMu^2}{2(m+M)} \quad (7)$$

[I]

電場の大きさは $\frac{V_x}{d}$ だから電子は $e \frac{V_x}{d}$ ⁽¹⁾ の大きさの力を元軸正の向き①に受けける

電場を通過中の x 方向の加速度を α とすると、運動方程式は

$$m\alpha = e \frac{V_x}{d}$$

x 方向の速度 v_{x_0} と位置 x_0 は

$$v_{x_0} = \alpha t \quad , \quad x_0 = \frac{1}{2}\alpha t^2$$

と表される。電子がコンデンサーのあいだを通過するのに $\frac{l}{v_0}$ 秒を要するので、通過直後の x 方向の速度 v_{x_0} および位置 x_0 は

$$v_{x_0} = \alpha \frac{l}{v_0} = \frac{e l V_x}{m d v_0} \quad (2) \quad x_0 = \frac{1}{2}\alpha \left(\frac{l}{v_0} \right)^2 = \frac{e V_x l^2}{2 m d v_0^2}$$

電極を通過後、螢光面に達するまでにかかる時間は $\frac{D}{v_0}$ ⁽³⁾ だから、そのあいだの x 方向の変位は $v_{x_0} \times \frac{D}{v_0}$ となる。よって

$$x_c = x_0 + v_{x_0} \times \frac{D}{v_0} = \frac{e V_x l^2}{2 m d v_0^2} + \frac{e l V_x}{m d v_0} \times \frac{D}{v_0} = \frac{e l D}{m d v_0^2} \left(1 + \frac{l}{2D} \right) V_x \quad (4)$$

$l \gg \frac{D}{2D}$ だから

$$x_c \approx \frac{e l D}{m d v_0^2} V_x \quad \text{同様に} \quad y_c \approx \frac{e l D}{m d v_0^2} V_y$$

[2] 抵抗のリアクタンスは R で電流と同位相の電圧がかかるので

$$V_{AB} = I_o R \sin \omega t \quad (5)$$

コイルのリアクタンスは ωL で電圧の位相は電流よりも $\frac{\pi}{2}$ 引き進んでいく

$$V_{BC} = I_o \omega L \sin \left(\omega t + \frac{\pi}{2} \right) \quad (6)$$

$$(ii) \frac{e l D}{m d v_0^2} = r \text{ とする} \quad (\alpha_x = \alpha_y = r) \text{ と}$$

$$x_c = r V_{AB} = r I_o R \sin \omega t$$

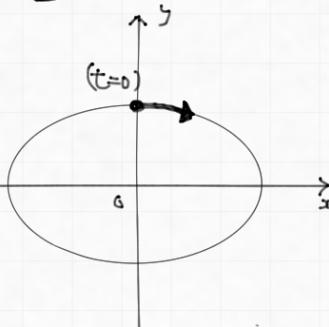
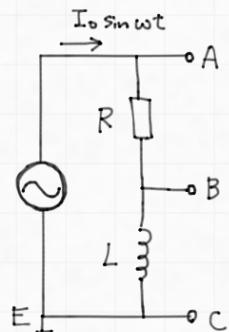
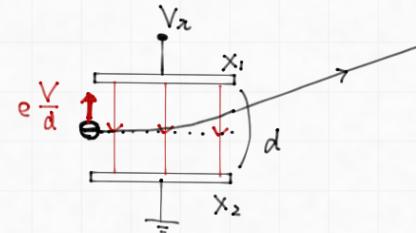
$$y_c, y_2 \text{ はともに接地したので } V_y = 0 \text{ なので } y_c = r V_y = 0$$

これは 振点が x 軸方向に単振動することを示してるので 軌跡は ⑬⁽¹⁾

$$(iii) x_c = r I_o R \sin \omega t, \quad y_c = r I_o \omega L \cos \omega t \quad \text{だから 軌跡は ⑧} \quad (7)$$

$$(iv) x_c = r I_o R \sin \omega t, \quad y_c = r I_o \omega L \cos \omega t = \frac{1}{2} r I_o R \cos \omega t \quad \text{軌跡は だ円で ④⁽²⁾ 後のように動き始めるので 時計まわり} \quad (8)$$

$$(v) \omega \rightarrow 0 \text{ とすると } y_c \rightarrow 0 \text{ となるので だ円はつぶれてしまう. ⑬⁽³⁾}$$

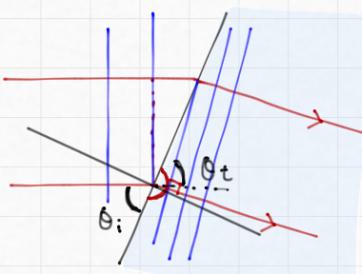


$$3 [1] f = \frac{\omega}{2\pi} \quad (a) , \quad \lambda = \frac{c}{f} = \frac{2\pi c}{\omega} \quad (b)$$

$(x_1, y_1, 0)$ での平面波Aの位相は $(0, 0, 0)$ よりも距離 x_1 の分だけ進むことになる。

$$z = E_0 \sin \omega \left(t - \frac{x_1}{c} \right) \quad (c)$$

$$[2] f_B = f = \frac{\omega}{2\pi} \quad (d) , \quad C_B = \frac{c}{n} \quad (e) , \quad \lambda_B = \frac{\lambda}{n} = \frac{2\pi c}{\omega n} \quad (f)$$



← θ を小さ目に書いた (3) が正しい図。

$$\text{屈折の式} \quad \frac{\sin(\theta_0 - \theta_i)}{\sin(\theta_t - \theta_i)} = \frac{n}{l} \quad \text{より} \quad \frac{\cos \theta_i}{\sin(\theta_t - \theta_i)} = n \quad (g)$$

[3]

左図より、薄りあうスリット間の位相差は

$$\phi_A = \frac{d \cos \theta_i}{\lambda} \times 2\pi = 2\pi d \cos \theta_i \times \frac{\omega}{2\pi c} = \frac{d \omega \cos \theta_i}{c} \quad (h)$$

$$\text{左図より}, \quad \phi_B = \frac{n d \sin(\theta_0 - \theta_i + \theta_d)}{\lambda} \times 2\pi = \frac{n \omega d \cos(\theta_i - \theta_d)}{c} \quad (i)$$

$$\phi_A - \phi_B = 2\pi m \text{ を満たす} \Rightarrow \text{薄りあう} \quad (j)$$

